Validierung der VITAL-Steuerverfahren für Lichtsignalanlagen im innerstädtischen Raum

Anwendung auf der Teststrecke für automatisiertes und vernetztes Fahren (TAVF) in Hamburg

Kim Jannik Eggers
Deutsches Zentrum für Luft- und Raumfahrt e.V.
Institut für Verkehrssystemtechnik

VIMOS-Kolloquium 2021 23.02.2021



Wissen für Morgen



Die intelligente und kooperative Straßenkreuzung

Kernelement eines vernetzten und automatisierten Straßenverkehrssystem

Vernetzte Verkehrsteilnehmer





V2I-Kommunikation





Intelligente LSA-Steuerung







VITAL-Steuerverfahren für Lichtsignalanlagen im innerstädtischen Raum Inhalte

- Die VITAL-Verfahren
 - Funktionsweise
 - Grundlegende Implementierung und Umsetzung
 - Bisherige Aktivitäten und Erkenntnisse
- Die Teststrecke für automatisiertes und vernetztes Fahren (TAVF) in Hamburg
- Die VITAL-Verfahren auf der TAVF in Hamburg
 - VITAL-Testkreuzung im innerstädtischen Umfeld
 - Technische Umsetzung der Verfahren
- Arbeitsstand und aktuelle Aufgaben
- Ausblick: Weiterentwicklung der VITAL-Verfahren



DLR.de · Folie :

VITAL: <u>Verkehrsabhängig intelligente Steuerung von Lichtsignalanlagen</u> Motivation und Eigenschaften

Vernetzte Verkehrsteilnehmer



V2I-Kommunikation



Intelligente LSA-Steuerung



Zusätzliche, spezifische und detailliertere Informationen über Verkehrsteilnehmer und -ablauf

Bidirektionale Kommunikation

Wie lässt sich das große Potential der V2I-Kommunikation zur optimierten LSA-Steuerung nutzen?

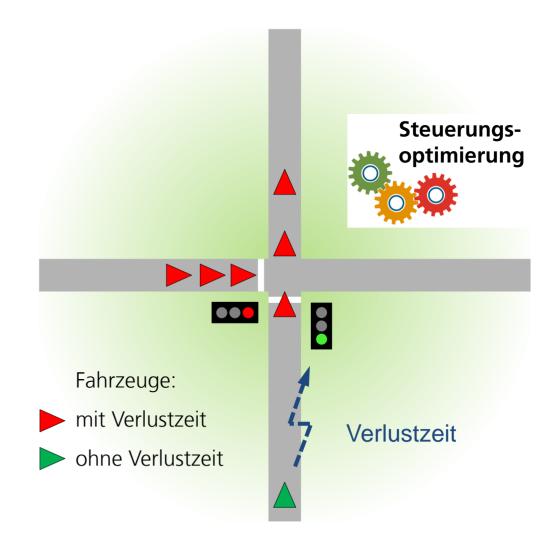




Verlustzeitbasiertes VITAL-Verfahren

Funktionsweise

- Idee: Nutzung der aktuellen Verlustzeiten der Verkehrsteilnehmer zur LSA-Steuerung
- Verlustzeit: zusätzliche Reisezeit gegenüber einer ungebremsten Durchfahrt
- Regelbasierte Steuerung: Verlängerung der Freigabezeit bis die Verlustzeit in der Zufahrt abgebaut ist, minimale und maximale Freigabezeiten als Grenzen



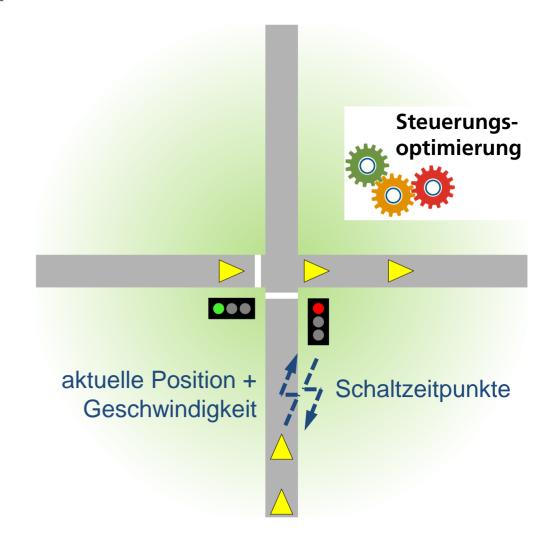


Kooperatives VITAL-Verfahren (AGLOSA)

Funktionsweise

- Idee: Kombination von verkehrsabhängiger LSA-Steuerung und GLOSA (Ampelassistent)
- Prognosesicherheit: Fahrzeuge erhalten Ankunftsslots zur Knotenquerung
- Modellbasierte Steuerung: Algorithmus zur Verlustzeitminimierung des Gesamtsystems durch optimale Slot-Kombination

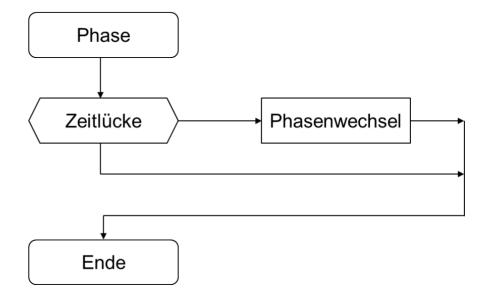






Implementierung der VITAL-Verfahren

- Bestehende Steuerung bleibt nahezu unangetastet
- VITAL-Verfahren als neues Kriterium zur Freigabezeitanpassung
- Ergänzung der Bestandslogik um vorgefertigte VITAL-Module



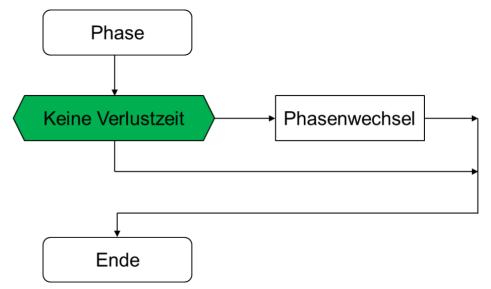


Steuerungsbaugruppe



Implementierung der VITAL-Verfahren

- Bestehende Steuerung bleibt nahezu unangetastet
- VITAL-Verfahren als neues Kriterium zur Freigabezeitanpassung
- Ergänzung der Bestandslogik um vorgefertigte VITAL-Module
- Verlustzeitbasierte VITAL-Steuerung: vollständig auf beliebigem LSA-Steuergerät abbildbar

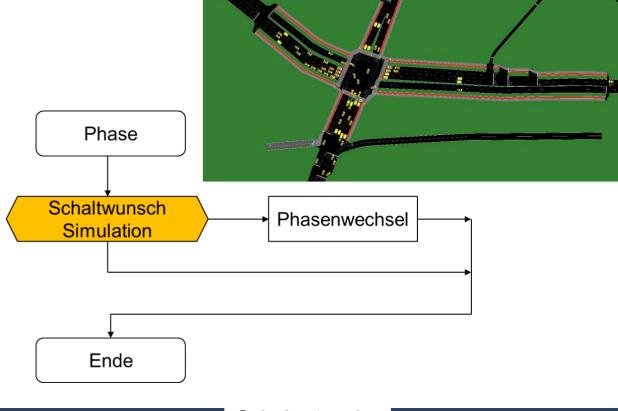




Steuerungsbaugruppe



- Bestehende Steuerung bleibt nahezu unangetastet
- VITAL-Verfahren als neues Kriterium zur Freigabezeitanpassung
- Ergänzung der Bestandslogik um vorgefertigte VITAL-Module
- Verlustzeitbasierte VITAL-Steuerung: vollständig auf beliebigem LSA-Steuergerät abbildbar
- Kooperative VITAL-Steuerung: benötigt zusätzliche Recheneinheit mit Simulation





Recheneinheit







Detektionsgrundlage

- VITAL-Steuerungsverfahren sind für V2I-Kommunikation konzipiert
- V2I-Kommunikation erst bei sehr wenigen Verkehrsteilnehmern vorhanden
- Daher **übergangsweise**:
 - Nutzung von ortsfester Sensorik
 - Aufspannen von Messabschnitten in den Zufahrten
 - Ein- und Auszählung von Fahrzeugen
 - Simulation der V2I-Kommunikation





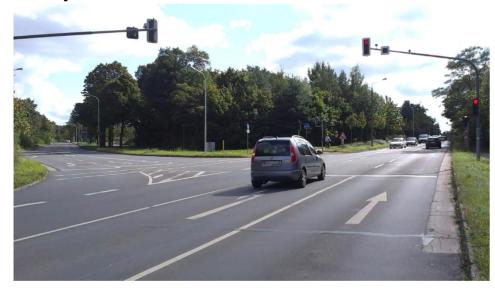


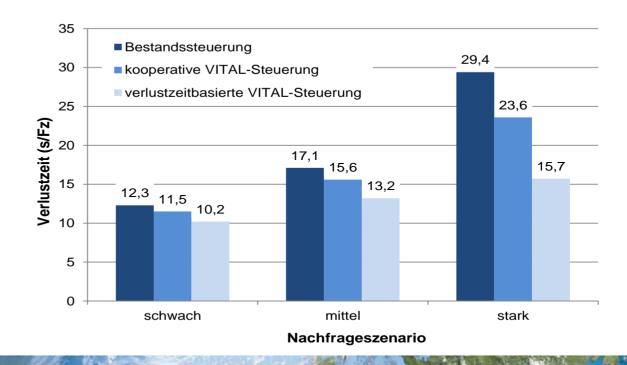
Implementierung der VITAL-Verfahren im Realverkehr Bisherige Aktivitäten

Bisherige Testfelder

- Freistehende verkehrsabhängige Einzelknoten in Stadtrandlagen
- Keine direkte Wechselwirkung mit Nachbar-LSA oder aktive Koordinierung
- Geringe Nachfrage und kein aktiver Einfluss von Fußgängern und Radfahrern

Beispiel: Halle



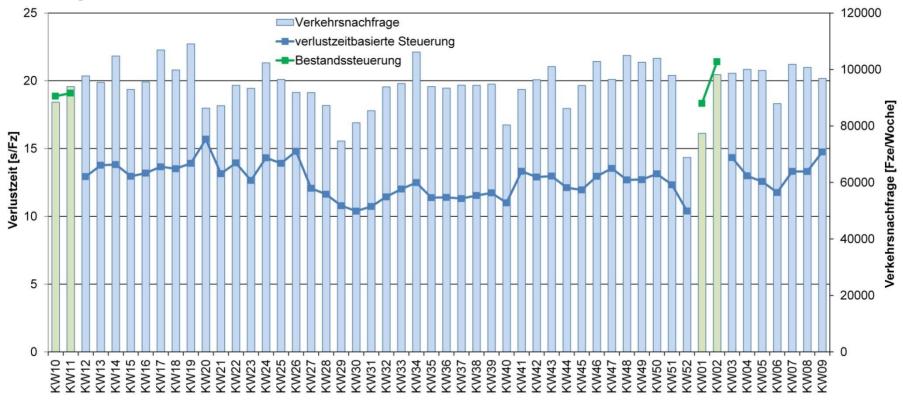




Implementierung der VITAL-Verfahren im Realverkehr

Bisherige Aktivitäten

Testfeld Halle: Langzeitevaluation



Nächste Zielsetzung: Langzeiterprobung und Weiterentwicklung an einer innerstädtischen Testkreuzung



Teststrecke für automatisiertes und vernetztes Fahren (TAVF) in Hamburg BMVI-gefördertes Projekt der Freien und Hansestadt Hamburg

Eigenschaften und Besonderheiten

- Nutzeroffene Teststrecke zur Erprobung von innovativen Mobilitätsdiensten und AVF
- Infrastrukturaufbau f
 ür AVF
- Realer innerstädtischer Mischverkehr















Ideale Voraussetzungen für die Erprobung der VITAL-Verfahren im innerstädtischen Raum!





Landesbetrieb Straßen. Brücken und Gewässer Hamburg





VITAL-Verfahren auf der TAVF

Testkreuzung



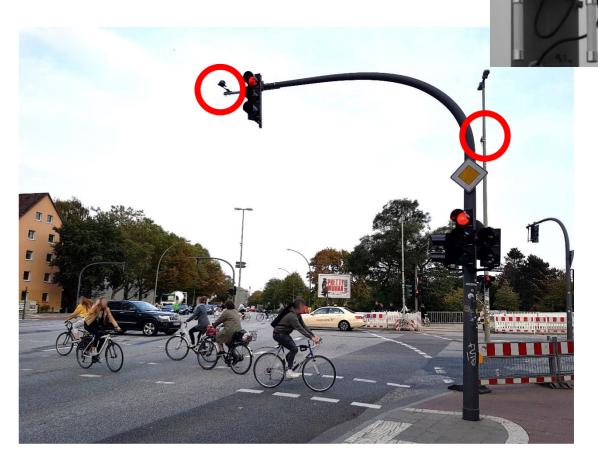




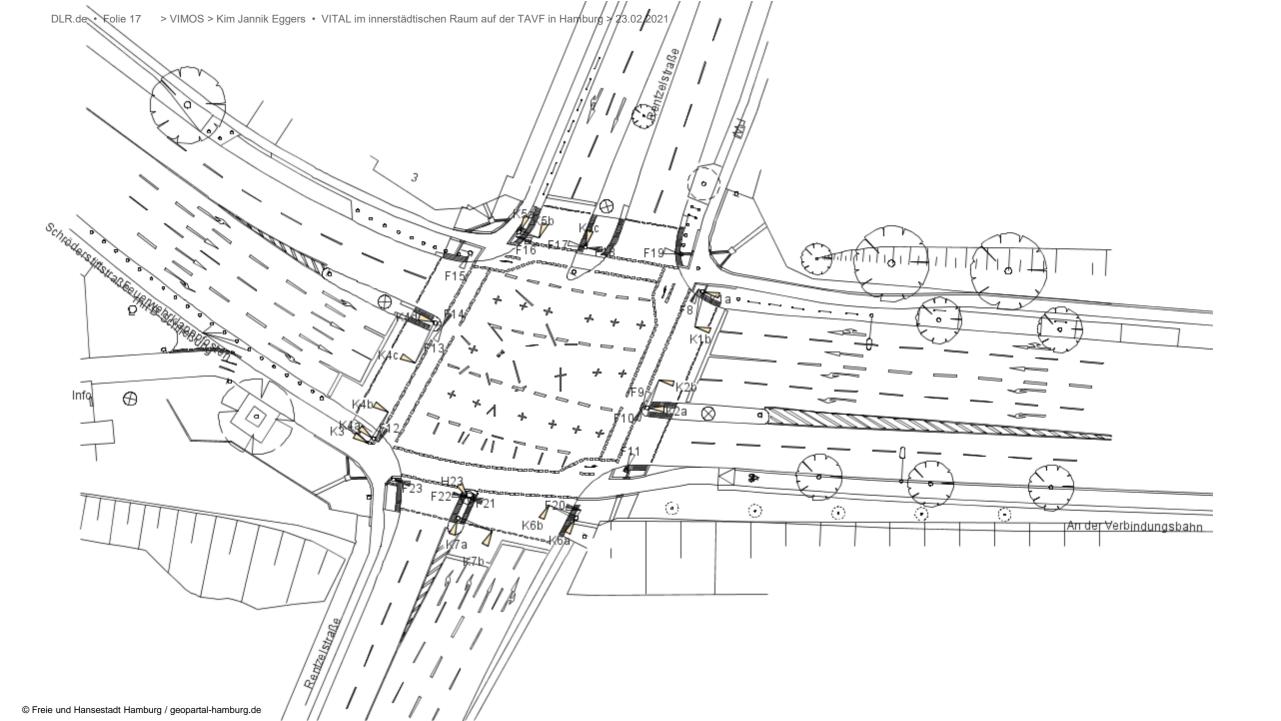


VITAL-Verfahren auf der TAVF Testkreuzung



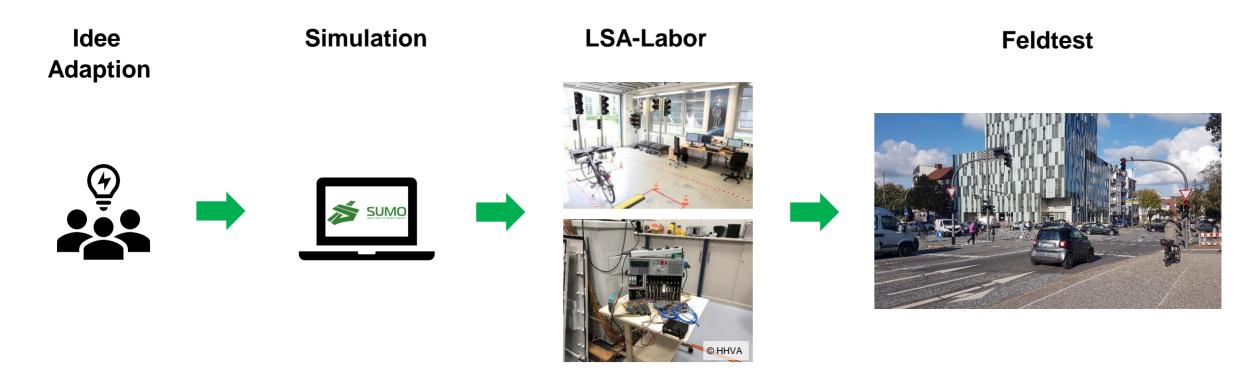






Technische Umsetzung der VITAL-Verfahren auf der TAVF

Grundsätzlicher Ablauf



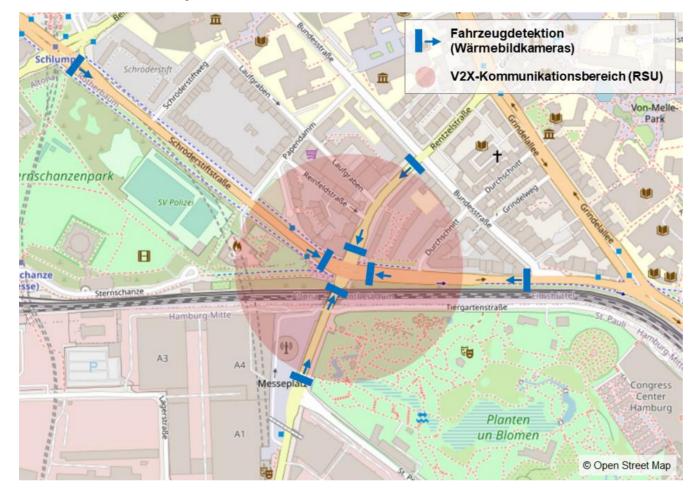
Technische Erweiterungen des Setups der Testkreuzung

Detektionssetup, Kommunikationswege und Schnittstellen



Technische Umsetzung der VITAL-Verfahren auf der TAVF

Detektionssetup



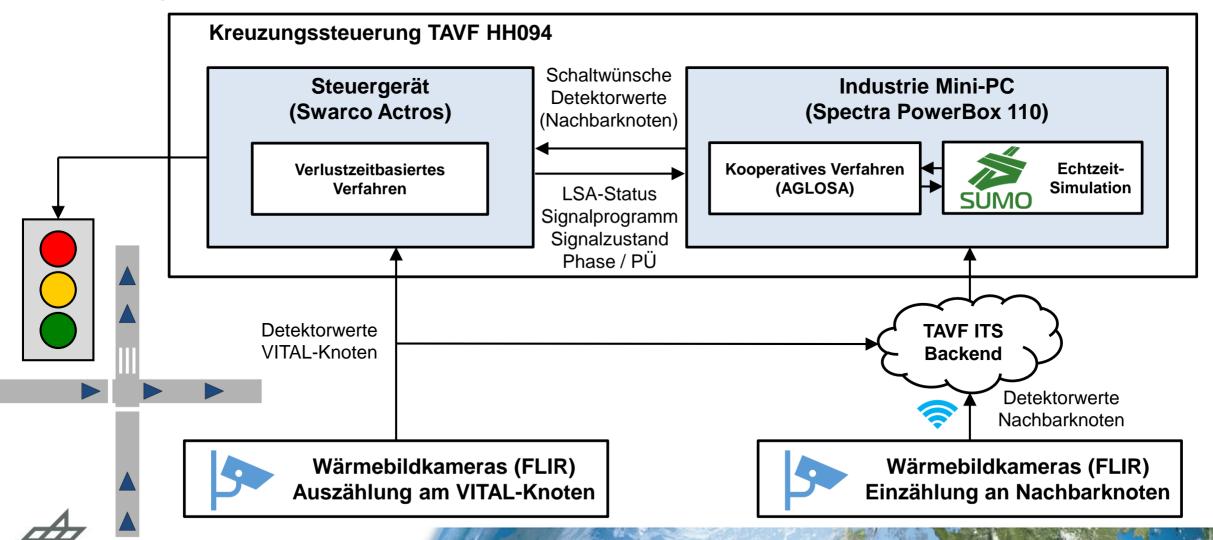




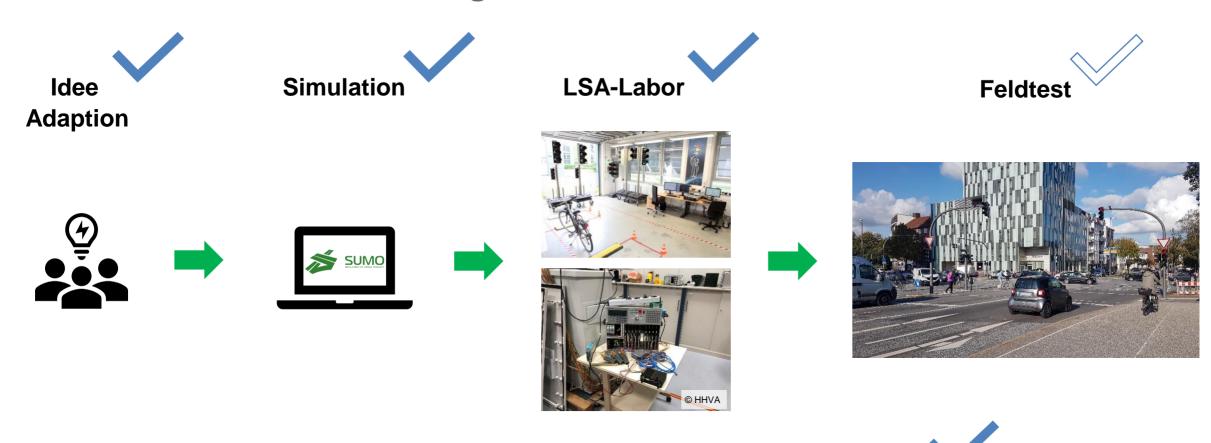


Technische Umsetzung der VITAL-Verfahren auf der TAVF

Kreuzungssetup



Arbeitsstand und aktuelle Aufgaben



Technische Erweiterungen des Setups der Testkreuzung

Detektionssetup, Kommunikationswege und Schnittstellen



Arbeitsstand und aktuelle Aufgaben Feldtest Stufe 1: Prüfung der Funktionalität

- "Standard"-Version der Verfahren mit allen Freiheiten
- Einschaltung der VITAL-Verfahren im Feld
- Eintägiger Test
- Erfolgreiche Prüfung der sicheren Funktionsweise

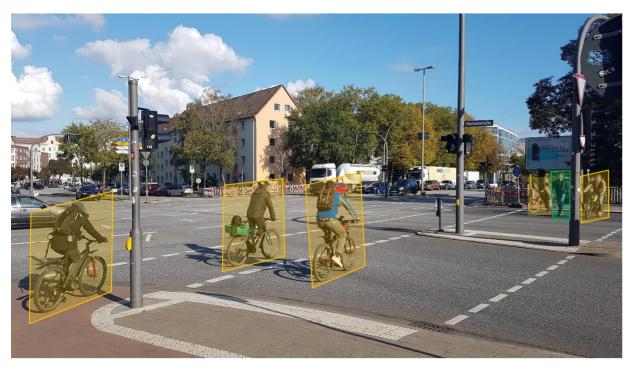








Ausblick: Weiterentwicklung der VITAL-Verfahren Aktuelle und zukünftige Vorhaben





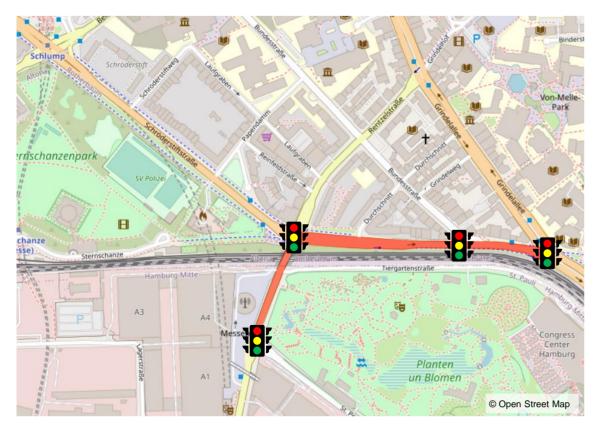


Nutzung der V2I-Kommunikation im Regelbetrieb

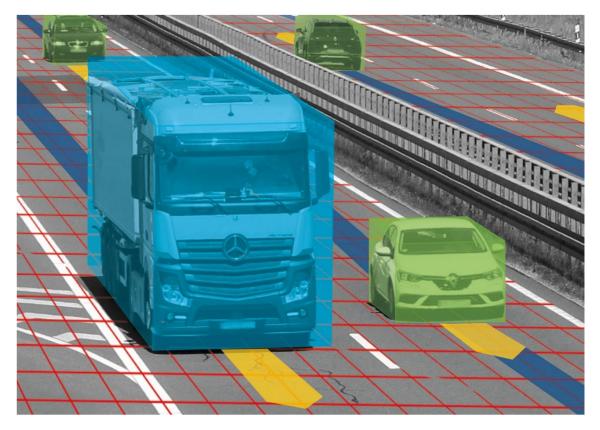


Ausblick: Weiterentwicklung der VITAL-Verfahren

Aktuelle und zukünftige Vorhaben



Ausrüstung eines Streckenzuges: VITAL.NET



Integration von Fahrzeugtyp und -geschwindigkeit über ortsfeste Detektion



Validierung der VITAL-Steuerverfahren für Lichtsignalanlagen im innerstädtischen Raum

Anwendung auf der Teststrecke für automatisiertes und vernetztes Fahren (TAVF) in Hamburg

Vielen Dank für die Aufmerksamkeit! Gibt es Fragen?

Kontakt:

Kim Jannik Eggers Deutsches Zentrum für Luft- und Raumfahrt e.V. Institut für Verkehrssystemtechnik

Tel: +49 531 295-2113

E-Mail: kim.eggers@dlr.de

